

## N. 80 - Giugno 2003

Prezzo: 5.77 €

Tasse: 0.00 €

Prezzo totale (con tasse): 5.77 €



### Sommario

- **Controllo di un relé comandato nel tempo** Utilizzando due stadi monostabili e sfruttando i tempi di carica dei condensatori consente di ritardare l'attivazione di un relè rispetto a un evento applicato ai morsetti di ingresso. Tramite due trimmer offre la possibilità di impostare il

ritardo e la durata del tempo di attivazione.

- **Radiocomando con uscita analogica** Radiocomando con funzione di autoapprendimento dei codici e uscita analogica. È in grado di modificare il livello di tensione della propria uscita a seconda di quale tasto venga premuto sul telecomando. Ideale per realizzare controllori dimmer comandati da remoto. Presenta impostazione della massima e minima tensione di uscita.
- **Accedere da remoto tramite internet ad un computer** Utilizzando il modulo ethernet EM100 prodotto dalla Tibbo Technology consente di comandare a distanza tramite internet il reset, l'accensione e lo spegnimento di un PC. Il collegamento al computer avviene tramite due relè che andranno connessi ai terminali PWR e RST presenti sulla motherboard. Adattabile anche per la gestione da remoto dei due relè secondo diverse esigenze.
- **Amplificatore mosfet mono o stereo da 600 watt** Stadio amplificatore finale BF di potenza. Può funzionare sia in modalità stereo con una massima potenza per canale di 300W, sia in modalità mono con un collegamento a ponte che fornisce una potenza di 600W. Dispone di una protezione termica e di un circuito speciale che regola lo stadio di uscita sempre sulla CLASSE A senza inefficienti perdite di potenza. Inoltre gli altoparlanti collegati vengono protetti da click di accensione e da tensioni continue che potrebbero presentarsi in uscita.
- **Lettori di transponder comandati da un PC** Consente di controllare con un semplice programma eseguibile in ambiente Windows, fino a 16 lettori di transponder passivi, provvedendo altresì alla creazione della lista di quelli abilitati ed all'assegnazione per ciascuno del comando di attivazione dei relè. Seconda puntata.
- **Costruire e programmare i robot: Spider** Iniziamo questo mese la descrizione del terzo robot: Spider, il ragno a sei zampe. Descriveremo passo dopo passo le fasi dell'assemblaggio meccanico, rimandando al fascicolo di luglio la presentazione del software.
- **Corso di programmazione Voice Extreme** Corso di utilizzo e programmazione dell'integrato Voice Extreme della Sensory. Questo chip è in pratica un microcontrollore ad 8 bit in grado anche di parlare e di comprendere comandi vocali. Impareremo a programmare il VE-IC realizzando applicazioni che utilizzano la voce come mezzo di controllo per apparecchiature o sistemi di sicurezza. Nona puntata.