

UBLOX NEO-6M per controller di volo APM

Prezzo: 17.21 €

Tasse: 3.79 €

Prezzo totale (con tasse): 21.00 €



Piccola scheda basata sul modulo GPS a 50 canali UBLOX NEO-6M, corredata di batteria di backup per i dati, antenna in ceramica e comunicazione seriale. Abbinata ad Arduino o Raspberry Pi, permette di conoscere la posizione di un robot, di un oggetto oppure può essere impiegato con il controller di volo per multicotteri (APM2.5 o successivo). Alimentazione: da 3 Vdc a 5 Vdc.

Specifiche tecniche

- **Chipset:** U-BLOX NEO-6M
- **Frequenza:** L1, 1575.42 MHz
- **Canali:** 50 canali con oltre 1 milione di correlatori effettivi
- **Sensibilità Tracking:** -161dBm
- **Sensibilità acquisizione:** -148dBm
- **Dati di default:** WGS84
- **Riacquisizione:** 0.1 sec. (media)
- **Hot start:** 1 secondo (media)
- **Warm start:** 35 secondi
- **Cold start:** 38 secondi
- **C / A code:** 1.023 MHz stream
- **Altitudine:** 18.000 metri (60.000 piedi max)
- **Velocità massima:** 515 metri/secondo (1000 nodi max)
- **Accelerazione:** < 4g
- **Frequenza di aggiornamento della posizione:** ogni 5 Hz
- **Uscita seriale:** 9600 Baud, 8 bits, no parity bit, 1 stop bit
- **Uscita dati:** formato NMEA predefinito per u-blox 6 (GGA, GLL, GSA, GSV, RMC e VTG). Contrariamente a ANTARIS 4, ZDA è disabilitato di default.
- **Batteria di backup per i dati:** Sì
- **Collegamenti:** VCC, GND, TX, RX
- **Alimentazione:** da 3 Vdc a 5 Vdc
- **Dimensioni del modulo (LxAxP):** 30x23x4 mm
- **Dimensioni Antenna (LxWxH):** 25x25x8 mm
- **Temperatura di funzionamento:** da -40°C a +80°C

Documentazione e link utili

- [Manuale](#)
- [Protocollo](#)